

DL Espaces préhilbertien et algèbre linéaire

PIANKO Yanis

Prépa Moulay Idriss, Fès

I Algèbre linéaire

Soit E un \mathbb{R} -espace euclidien, de dimension $n \geq 2$. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

- 1) Montrer que les formes linéaires sur E sont exactement les applications $\varphi_a : x \longrightarrow \langle a, x \rangle$, $a \in E$.
- 2) Montrer que, $\forall x, y \in E^2$, $\langle u(x), y \rangle = \langle x, {}^t u(y) \rangle$.
Remarque : on peut ainsi définir la symétrie pour les applications linéaires d'un espace euclidien par $\langle u(x), y \rangle = \langle x, u(y) \rangle \forall x, y \in E$.
- 3) En déduire, si n est impaire, que E admet un hyperplan $H \subset E$ u -stable.
- 4) On ne suppose plus n impaire. Soit q une projection de E . Établir les équivalences suivantes :
 - q est orthogonale.
 - $\forall x, y \in E$, $\langle q(x), y \rangle = \langle x, q(y) \rangle$.
 - q est symétrique.
 - $\forall x \in E$, $\|q(x)\| \leq \|x\|$.

II Algèbre bilinéaire

Soient E un espace vectoriel réel de dimension $n \in \mathbb{N}^*$, $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E et $\varphi : E^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ une application bilinéaire. On appelle matrice de φ dans la base \mathcal{B} , la matrice A définie par

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, A_{i,j} = \varphi(e_i, e_j)$$

- 5) Montrer que, pour tous vecteurs x et y de coordonnées X et Y dans \mathcal{B} , $\varphi(x, y) = {}^t XAY$.
- 6) Vérifier que φ est symétrique si et seulement si A est symétrique.
- 7) On suppose que $A = \text{Diag}(1, \dots, n)$. Donner une condition nécessaire et suffisante pour que φ soit un produit scalaire sur E .
- 8) On suppose dans cette question que $n = 2$. Montrer que φ est un produit scalaire sur \mathbb{R}^2 si et seulement s'il existe des constantes réelles A, B, C , avec $B^2 - AC < 0$ et $A > 0$ telles que, pour tout $x = (x_1, x_2)$ et $y = (y_1, y_2)$ dans \mathbb{R}^2 ,

$$\varphi(x, y) = Ax_1y_1 + B(x_1y_2 + y_1x_2) + Cx_2y_2$$

- 9) Montrer que $\varphi : (x, y) \rightarrow (x_1 - 2x_2)(y_1 - 2y_2) + x_2y_2 + (x_2 + x_3)(y_2 + y_3)$ avec $x = (x_1, x_2, x_3)$ et $y = (y_1, y_2, y_3)$ dans \mathbb{R}^3 , est un produit scalaire sur \mathbb{R}^3 .

10) (a) Application : soit φ la forme bilinéaire sur \mathbb{R}^3 canoniquement associée à la matrice $M = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -2 \\ 2 & 1 & 2 \\ -2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$. La forme bilinéaire φ est-elle un produit scalaire ?

(b) Même question si φ est canoniquement associée à $\begin{pmatrix} 2 & -2 & -2 \\ 2 & 5 & 2 \\ -2 & 2 & 9 \end{pmatrix}$.

III Matrices de Gram

Soit E un espace euclidien. À une famille (x_1, \dots, x_m) de vecteurs de E , on associe la matrice

$$G(x_1, \dots, x_m) = (\langle x_i, x_j \rangle)_{1 \leq i, j \leq m}$$

Soit (x_1, \dots, x_p) une famille de vecteurs de E . On suppose $p \geq 2$.

11) Montrer que $\text{rg}(G(x_1, \dots, x_p)) = \text{rg}(x_1, \dots, x_p)$.

12) On note $g(x_1, \dots, x_p) = \det(G(x_1, \dots, x_p))$. On suppose désormais que la famille x_1, \dots, x_p est libre, et on note $F = \text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$. Montrer que $g(x_1, \dots, x_p) > 0$.

13) Soit π la projection orthogonale sur F . Montrer que $g(x, x_1, \dots, x_p) = g(x - \pi(x), x_1, \dots, x_p)$.

14) Montrer que :

$$d(x, F)^2 = \frac{g(x, x_1, \dots, x_p)}{g(x_1, \dots, x_p)}$$

15) Interpréter géométriquement cette égalité.